

I. Généralités

Cadre numérique :
Quotient

Def 1 : a, b, c, d sont 4 réels ($b \neq 0$ et $d \neq 0$). Dire que (a, c) et (b, d) sont proportionnelles signifie que $\frac{a}{b} = \frac{c}{d}$.

Prop 1 : soient a, b, c, d sont 4 réels non nuls : $\frac{a}{b} = \frac{c}{d} \Leftrightarrow ad = bc$ (produit en croix).

$$\frac{a}{b} = \frac{c}{d} \Leftrightarrow \frac{a}{c} = \frac{b}{d} \Leftrightarrow \frac{c}{a} = \frac{d}{b} \Leftrightarrow \frac{b}{a} = \frac{d}{c}$$

Cadre fonctionnel :
coefficient de proportionnalité et fonction linéaire

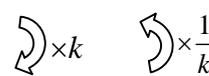
Prop 2 : les suites de nombres réels $(x_1, x_2, x_3, \dots, x_n)$ et $(y_1, y_2, y_3, \dots, y_n)$ sont proportionnelles si et seulement si il existe un réel k tel que $y_1 = kx_1, y_2 = kx_2, y_3 = kx_3, \dots, y_n = kx_n$.

k est appelé le coefficient (ou rapport) de proportionnalité (ou multiplicateur) permettant de passer de la suite $(x_1, x_2, x_3, \dots, x_n)$ à la suite $(y_1, y_2, y_3, \dots, y_n)$.

Csq : Si k est non nul, $\frac{1}{k}$ permet de passer de la suite $(y_1, y_2, y_3, \dots, y_n)$ à la suite $(x_1, x_2, x_3, \dots, x_n)$.

Représentation fréquente d'une situation de proportionnalité : tableau de proportionnalité

x_1	x_2	x_3		x_n
y_1	y_2	y_3		y_n



Def 2 : La fonction f , qui à tout x , associe $f(x) = kx$ est appelée fonction linéaire de coefficient k .

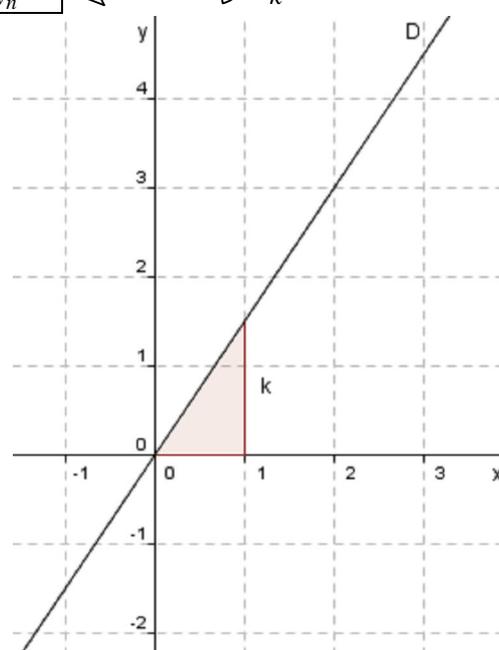
Prop 3 : soit f la fonction linéaire de rapport k , avec x_1, x_2 et a trois réels

- propriété additive : $f(x_1 + x_2) = f(x_1) + f(x_2)$
- propriété multiplicative : $f(ax_1) = af(x_1)$.

Csq : dans un tableau de proportionnalité, on peut additionner des colonnes, multiplier une colonne par un même nombre, donc soustraire des colonnes, etc...

Prop 4 : La fonction f , qui à tout x , associe $f(x) = kx$, est représentée graphiquement dans un repère du plan par la droite D passant par l'origine et par le point de coordonnées $(1; k)$.

Csq : si les suites $(x_1, x_2, x_3, \dots, x_n)$ et $(y_1, y_2, y_3, \dots, y_n)$ sont proportionnelles de rapport k , alors les points $A_1(x_1; y_1), A_2(x_2; y_2), A_3(x_3; y_3), \dots, A_n(x_n; y_n)$ sont alignés sur D .



Cadre graphique :
droite

II. Cinq situations de proportionnalité

1. Pourcentages

Def 3 : dire que le nombre a vaut $t\%$ du nombre b signifie que $a = \frac{t}{100} \times b$, d'où $\frac{a}{b} = \frac{t}{100}$.

Prop 5 : si un nombre n est augmenté de $t\%$, alors sa valeur après augmentation est $n \times \left(1 + \frac{t}{100}\right)$

si un nombre n est diminué de $t\%$, alors sa valeur après diminution est $n \times \left(1 - \frac{t}{100}\right)$.

2. Echelle d'un plan

Def 4 : dire que l'échelle d'un plan est $\frac{1}{k}$ signifie que 1 cm sur le plan représente k cm dans la réalité.

3. Vitesse

Def 5 : dire qu'une vitesse est v en $\text{km} \cdot \text{h}^{-1}$ signifie que $v = \frac{d}{t}$ (d'où $d = vt$, d'où $t = \frac{d}{v}$), avec d en km et v en h.

Rq 1 : v est le rapport de proportionnalité permettant de passer de la suite des temps en h à celle des distances en km.

Rq 2 : on a des définitions analogues pour le débit, la masse volumique, etc... (mesures quotients : attention aux unités !).

4. Théorème de Thalès : voir le cours de géométrie de novembre.

5. Triangles semblables : voir le cours de géométrie de mars.